

Fächerübergreifendes Projekt: "SpiderMill"

D-67653 Kaiserslautern
Gebäude 48, Raum 360

Telefon :+49 (0)631 205-2635
Telefax :+49 (0)631 205-2649

E-Mail: henrich@informatik.uni-kl.de
Http: [//resy.informatik.uni-kl.de/](http://resy.informatik.uni-kl.de/)

Datum: 16. November 2001

Im **Rahmen** einer Kooperation zwischen der AG-Sauer des Fachbereichs Maschinenbau und Verfahrenstechnik, der AG-Henrich des Fachbereichs Informatik und der Firma MiniTec werden Parallelkinematiken aus Standardprofilen untersucht.

Das **Problem** dabei ist, dass einerseits die Ansteuerungs-Software mit unterschiedlichen Aufbauten zurecht kommen muss und andererseits die Standard-Profile unerwünschte Schwingung aufweisen können.

Die **Aufgabe** dieses Projekts ist die Weiterentwicklung der schon aufgebauten Parallelkinematik „SpiderMill“. Dazu gehören:

- der Entwurf bzw. die Implementierung einer Ansteuerungs-Software,
- Konzeption und Durchführung von Steifigkeits- bzw. Modaluntersuchungen und
- der Entwurf und die Realisierung eines zusätzlichen Verfahrtes in z-Richtung.



Die **Durchführung** findet als *fächerübergreifendes* Projekt statt. Dabei arbeiten zwei Studierende aus den Fachbereichen Informatik bzw. Maschinenbau-Verfahrenstechnik interdisziplinär in einem Team zusammen.

Geboten wird eine interessante experimentelle Arbeit. Sie bietet die Gelegenheit, Erfahrungen in einem grundlegenden Gebiet der Robotik zu sammeln und Einblicke in die beteiligten Arbeitsgruppen zu gewinnen.

Weitere **Details** können gerne erfragt werden bei Prof. Dr. D. Henrich, (0631-205-2635, henrich@informatik.uni-kl.de, 48/360) oder bei Prof. Dr. B. Sauer (0631-205-3405, sauer@mv.uni-kl.de, 42/366)